



Prüfung: μ-Computertechnik - Bachelor
Termin: Montag, 11.02.2013; 08:30-10:00
Prüfer: Prof. Walter
Hilfsmittel: beliebig, keine Kommunikationsmittel,
kein Servo ;-)

Name:	_____
Vorname:	_____
Studiengang:	_____
IZ-Abkürzung:	_____

Bitte überprüfen Sie, ob alle Protokolle des Labors in den Webseiten sind, inkl. Protokoll der Präsentation
bitte keine rote Farbe verwenden

(nicht ausfüllen)!

Aufgabe	mögl. Punkte	erreichte Punkte
1	12	
2	14	
3	14	
4	10	
Gesamt	50	
	Note	

Bearbeiten Sie die Aufgaben nur, falls Sie keine gesundheitlichen Beschwerden haben.

Viel Erfolg!

Bemerkungen: Bitte erstellen Sie die Lösungen auf der eigenen Festplatte im Ordner MCWS12_IZABKÜRZUNG (Bsp. waju0001). Am Ende der Klausur belassen Sie ihren Rechner am Platz und verlassen den Raum.

Zum Kopieren ihrer Lösung werden Sie jeweils mit Namen im Anschluss an die Klausur aufgerufen. Bitte senden Sie ihre Lösung zusätzlich an:

waju0001@web.de Betreff: MCSS12_IZABKÜRZUNG

Schreiben Sie in jeden Programmkopf ihren Namen! Bei nicht vorhandenem Namen wird die Lösung NICHT gewertet.



WICHTIG!

Alle Programme sind für die VC_2-Hardware zu schreiben. Der Sysclk liegt bei 3 MHz.
Speichern Sie jeweils die dazugehörige **Configuration Wizard Datei!!**

Nur dokumentierte Software existiert!

1. C8051F430-Programmierung „ABTASTRATE_2“ (12 Punkte)

Für das Fluggerät „VC25“ muss ein Flugschreiber entwickelt werden. Dieser speichert wesentliche Flugdaten wie Höhe, Geschwindigkeit, Kurs, Neigungswinkel, Motordrehzahlen, Außentemperatur und Batterietemperaturen des Flugzeuges. Durch unterschiedliche Abtastraten können die Daten reduziert werden.

Für einen ersten Test werden Teilprogramme entwickelt, welche mit T3 starten.

- Erzeugen Sie mit Hilfe von Timer 0 eine Abtastrate von 250 Hz und schalten Sie jeweils in der Interrupt-Service-Routine ISR_T0 die LED L1. Erzeugen Sie mit Hilfe von Timer 2 eine Abtastrate von 5Hz und schalten Sie jeweils in der Interrupt-Service-Routine ISR_T2 die LED L2.

```
$NOMOD51 ;der Modus fuer 8051 wird abgeschaltet
$debug
$nolist ;es wird kein Listing fuer reg535 erstellt
$include(C8051F340.inc) ;die C8051F340-spezifischen Daten
$list ;es wird ein Listing erstellt
$title (ABTASTRATE_2.A51)
;-----
;Programmbeschreibung
;-----
;Programm:
;Oszillator: 3MHz
;T3 startet Programm P1.3
;Timer 0 Abtastrate 250Hz --> 3MHz / (48*250) --> 6
;ISR_0 --> LED1 --> P3.2
;TIMER 2 Abtastrate 5Hz = 200ms
;ISR_2 --> LED2 --> P3.3
;
;Erstellt am: Sonntag, 10. Februar 2013 15:34:22
;Programmiert: Juergen Walter
;
;Verwendete Einspruenge: keine
;
;Verwendete Unterprogramme: keine
;
;
;Verwendete Register und Variable:
;Registerbank(0)
;R2
;
;Kommentar:
;
;Aenderungen:
;Geaendert am: Sonntag, 10. Februar 2013 15:34:22
;
;
;-----
;Initialisierungsteil fuer allgemeine Konstanten
;-----

CSEG AT 0H ;Legt absolute Codesegmentadresse auf 0h
call Init_Device ;Aufruf zur Initialisierung der Controller
Funktionen
```



```
jmp INIT
;
;-----
;Interrupt-Vektoren
;-----
ORG 0BH
call ISR_T0          ;Timer 0
reti

ORG 2BH
clr TF2H             ;Bestaetigung T2 Interrupt
call ISR_T2
reti
;-----
;Initialisierungsteil fuer On-Chip Peripherie
;-----
ORG 100H            ;Programmstart bei 100H
INIT:

;-----
;Programmschleife
;-----

ABFRAGE:
jnb P1.3,LOS         ;T1?
jmp ABFRAGE

LOS:
setb TR0              ;Timer 0 rennt
setb TR2              ;Timer 2 rennt
jmp ABFRAGE

ISR_T0:
cpl P3.2              ;L1 schaltet
ret

ISR_T2:
cpl P3.3              ;L2 schaltet
ret

; Peripheral specific initialization functions,
; Called from the Init_Device label
PCA_Init:
    anl PCA0MD, #0BFh
    mov PCA0MD, #000h
    ret

Timer_Init:
    mov TMOD, #002h
    mov CKCON, #002h
    mov TL0, #006h
    mov TH0, #006h
    mov TMR2RLL, #0B0h
    mov TMR2RLH, #03Ch
    mov TMR2L, #0B0h
    mov TMR2H, #03Ch
    ret

Port_IO_Init:
    ; P0.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.2 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.4 - TX0 (UART0), Push-Pull, Digital
```



```
; P0.5 - RX0 (UART0), Push-Pull, Digital
; P0.6 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P0.7 - Skipped, Push-Pull, Digital

; P1.0 - CEX0 (PCA), Push-Pull, Digital
; P1.1 - CEX1 (PCA), Push-Pull, Digital
; P1.2 - CEX2 (PCA), Push-Pull, Digital
; P1.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P1.4 - CEX3 (PCA), Push-Pull, Digital
; P1.5 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P1.6 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P1.7 - Skipped, Push-Pull, Digital

; P2.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.2 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.4 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.5 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.6 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P2.7 - Skipped, Push-Pull, Digital

; P3.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P3.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P3.2 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P3.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P3.4 - CEX4 (PCA), Push-Pull, Digital
; P3.5 - T0 (Timr0), Push-Pull, Digital
; P3.6 - T1 (Timr1), Push-Pull, Digital
; P3.7 - Unassigned, Push-Pull, Digital

    mov P0MDOUT, #0FFh
    mov P1MDOUT, #0FFh
    mov P2MDOUT, #0FFh
    mov P3MDOUT, #0FFh
    mov P0SKIP, #0CFh
    mov P1SKIP, #0E8h
    mov P2SKIP, #0FFh
    mov P3SKIP, #00Fh
    mov XBR0, #001h
    mov XBR1, #075h
    ret

Oscillator_Init:
    mov OSCICN, #081h
    ret

Interrupts_Init:
    mov IT01CF, #010h
    mov IE, #0A2h
    ret

; Initialization function for device,
; Call Init_Device from your main program
Init_Device:
    lcall PCA_Init
    lcall Timer_Init
    lcall Port_IO_Init
    lcall Oscillator_Init
    lcall Interrupts_Init
    ret

end
```



2. C8051F430-Programmierung „ADC_LED_VAR“ (14 Punkte)

Um die A/D-Wandlung inkl. Speicherung zu testen wird an Port 2.0 über ein Potentiometer eine Spannung zwischen 0V und 3,3V angelegt und gegen GND gemessen. Sobald T3 betätigt wird soll mit einer Abtastrate von 5Hz die Spannung an Port 2.0 gewandelt und hierdurch die Helligkeit der LED 3 verändert werden. Hierzu können Sie eine PWM-modulierte Spannung über CEX0 an LED 3 ausgeben. Hierzu soll das 8-Bit Ergebnis aus der AD-Wandlung in PCA0CPH0 geschrieben werden.

```
$NOMOD51           ;der Modus fuer 8051 wird abgeschaltet
$debug
$noList           ;es wird kein Listing fuer reg535 erstellt
$include(C8051F340.inc);die C8051F340-spezifischen Daten
$list              ;es wird ein Listing erstellt
$title (ADC_LED_VAR.A51)
;-----
;Programmbeschreibung
;-----
;Programm:
;Wie Programm ABTASTRATE_2 und
;Port 2.0 ADC
;
;
;Erstellt am: Sonntag, 10. Februar 2013 17:20:14
;Programmiert: Juergen Walter
;
;Verwendete Einspruenge: keine
;
;Verwendete Unterprogramme: keine
;
;
;Verwendete Register und Variable:
;Registerbank(0)
;R2
;
;Kommentar:
;
;Aenderungen:
;Geaendert am: Sonntag, 10. Februar 2013 17:20:14
;
;
;-----
;Initialisierungsteil fuer allgemeine Konstanten
;-----

CSEG AT 0H          ;Legt absolute Codesegmentadresse auf 0h
call Init_Device    ;Aufruf zur Initialisierung der Controller Funktionen
jmp INIT
;
;-----
;Interrupt-Vektoren
;-----
ORG 2BH
clr TF2H           ;Interrupt bestaetigen
call ISR_T2
reti
;
;-----
;Initialisierungsteil fuer On-Chip Peripherie
;-----
ORG 100H           ;Programmstart bei 100H
INIT:
```



```
;-----
;Programmschleife
;-----

ABFRAGE:
jnb P1.3,PWM          ;T3?
jmp ABFRAGE

PWM:
setb TR2              ;Timer 2 startet
jmp ABFRAGE

ISR_T2:
setb AD0BUSY          ;Wandlung starten
jb AD0BUSY,$           ;Warten bis Wandlung fertig
;Zuerst LOW-Byte
mov A,PCA0CPL0         ;LOW Byte Compare PCA0
mov PCA0CPL0,A         ;LB schreiben
mov A,ADC0H             ;Wert von Wandlung
mov PCA0CPH0,A         ;in Compare
cpl P3.2               ;PWM lauft
ret

;-----
; Peripheral specific initialization functions,
; Called from the Init_Device label
;-----

PCA_Init:
    mov PCA0CN, #040h
    anl PCA0MD, #0BFh
    mov PCA0MD, #008h
    mov PCA0CPM0, #0C2h
    ret

Timer_Init:
    mov TMOD, #002h
    mov CKCON, #002h
    mov TL0, #006h
    mov TH0, #006h
    mov TMR2RLL, #0B0h
    mov TMR2RLH, #03Ch
    mov TMR2L, #0B0h
    mov TMR2H, #03Ch
    ret

ADC_Init:
    mov AMX0N, #01Fh
    mov ADC0CF, #0FCh
    mov ADC0CN, #080h
    ret

Port_IO_Init:
    ; P0.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.2 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.4 - TX0 (UART0), Push-Pull, Digital
    ; P0.5 - RX0 (UART0), Push-Pull, Digital
    ; P0.6 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P0.7 - Skipped, Push-Pull, Digital

    ; P1.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P1.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P1.2 - Skipped, Push-Pull, Digital
    ; P1.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
```



```
; P1.4 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.5 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.6 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.7 - Skipped,      Push-Pull,  Digital

; P2.0 - Skipped,      Push-Pull,  Analog
; P2.1 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.2 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.3 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.4 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.5 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.6 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.7 - Skipped,      Push-Pull,  Digital

; P3.0 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.1 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.2 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.3 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.4 - CEX0 (PCA),  Push-Pull,  Digital
; P3.5 - Unassigned,   Push-Pull,  Digital
; P3.6 - Unassigned,   Push-Pull,  Digital
; P3.7 - Unassigned,   Push-Pull,  Digital

    mov  P2MDIN,        #0FEh
    mov  P0MDOUT,       #0FFh
    mov  P1MDOUT,       #0FFh
    mov  P2MDOUT,       #0FFh
    mov  P3MDOUT,       #0FFh
    mov  P0SKIP,         #0CFh
    mov  P1SKIP,         #0FFh
    mov  P2SKIP,         #0FFh
    mov  P3SKIP,         #00Fh
    mov  XBR0,           #001h
    mov  XBR1,           #041h
    ret

Oscillator_Init:
    mov  OSCICN,        #081h
    ret

Interrupts_Init:
    mov  IT01CF,        #010h
    mov  IE,             #0A2h
    ret

; Initialization function for device,
; Call Init_Device from your main program
Init_Device:
    lcall PCA_Init
    lcall Timer_Init
    lcall ADC_Init
    lcall Port_IO_Init
    lcall Oscillator_Init
    lcall Interrupts_Init
    ret

end
```



3. C8051F430-Programmierung „ADC_LED_SPEICHER“ (14 Punkte)

Um die A/D-Wandlung inkl. Speicherung zu testen wird an Port 2.0 über ein Potentiometer eine Spannung zwischen 0V und 3,3V angelegt und gegen GND gemessen. Damit die Wandlung sehr schnell ausgeführt wird, setzen Sie den SAR Conversion Clock auf 3MHz. Sobald T3 betätigt wird soll mit einer Abtastrate von 5Hz die Spannung an Port 2.0 gewandelt und 50 Werte in den externen Speicher ab Adresse 0000H geschrieben werden. Während der Wandlung blinkt LED 3. Nachdem 50 Werte gewandelt sind blinkt LED 3 nicht mehr.

```
$NOMOD51 ;der Modus fuer 8051 wird abgeschaltet
$debug
$nolist ;es wird kein Listing fuer reg535 erstellt
$include(C8051F340.inc) ;die C8051F340-spezifischen Daten
$list ;es wird ein Listing erstellt
$title (ADC_LED_SPEICHER.A51)
;-----
;Programmbeschreibung
;-----
;Programm:
;Wie Programm ABTASTRATE_2 und
;Port 2.0 ADC
;50 Werte in externen Speicher ab Adresse 0
;
;Erstellt am: Sonntag, 10. Februar 2013 17:20:14
;Programmiert: Juergen Walter
;
;Verwendete Einspruenge: keine
;
;Verwendete Unterprogramme: keine
;
;
;Verwendete Register und Variable:
;Registerbank(0)
;R2
;
;Kommentar:
;
;Aenderungen:
;Geaendert am: Sonntag, 10. Februar 2013 17:20:14
;
;
;-----
;Initialisierungsteil fuer allgemeine Konstanten
;-----

CSEG AT 0H ;Legt absolute Codesegmentadresse auf 0h
call Init_Device ;Aufruf zur Initialisierung der Controller Funktionen
jmp INIT
;
;-----
;Interrupt-Vektoren
;-----
ORG 2BH
clr TF2H ;Interrupt bestaetigen
call ISR_T2
reti
;
;-----
;Initialisierungsteil fuer On-Chip Peripherie
;-----
ORG 100H ;Programmstart bei 100H
INIT:
;
```



```
;Programmschleife
;-----

ABFRAGE:
jnb P1.3,PWM           ;T3?
jmp ABFRAGE

PWM:
mov DPTR,#0             ;Startadresse
mov R2,#50               ;50 Werte schreiben
setb TR2                 ;Timer 2 startet
jmp ABFRAGE

ISR_T2:
setb AD0BUSY            ;Wandlung starten
jb AD0BUSY,$             ;Warten bis Wandlung fertig
;Werte schreiben

mov A,ADC0H              ;Wert von Wandlung in Akku
movx @DPTR,A             ;Wert in Speicher
inc DPTR                 ;X-Adresse+1
djnz R2,ENDE_ISR_T2      ;Bereits 50?
clr TR2                  ;Timer 2 Halt
ENDE_ISR_T2:
cpl P3.2                 ;PWM laueft
ret

;-----
; Peripheral specific initialization functions,
; Called from the Init_Device label
;-----
PCA_Init:
    anl PCA0MD, #0BFh
    mov PCA0MD, #000h
    mov PCA0CPM0, #0C2h
    ret

Timer_Init:
    mov TMOD, #002h
    mov CKCON, #002h
    mov TL0, #006h
    mov TH0, #006h
    mov TMR2RLL, #0B0h
    mov TMR2RLH, #03Ch
    mov TMR2L, #0B0h
    mov TMR2H, #03Ch
    ret

ADC_Init:
    mov AMX0N, #01Fh
    mov ADC0CF, #0FCh
    mov ADC0CN, #080h
    ret

Port_IO_Init:
; P0.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P0.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P0.2 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P0.3 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P0.4 - TX0 (UART0), Push-Pull, Digital
; P0.5 - RX0 (UART0), Push-Pull, Digital
; P0.6 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P0.7 - Skipped, Push-Pull, Digital

; P1.0 - Skipped, Push-Pull, Digital
; P1.1 - Skipped, Push-Pull, Digital
```



```
; P1.2 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.3 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.4 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.5 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.6 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P1.7 - Skipped,      Push-Pull,  Digital

; P2.0 - Skipped,      Push-Pull,  Analog
; P2.1 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.2 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.3 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.4 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.5 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.6 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P2.7 - Skipped,      Push-Pull,  Digital

; P3.0 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.1 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.2 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.3 - Skipped,      Push-Pull,  Digital
; P3.4 - CEX0 (PCA),  Push-Pull,  Digital
; P3.5 - Unassigned,   Push-Pull,  Digital
; P3.6 - Unassigned,   Push-Pull,  Digital
; P3.7 - Unassigned,   Push-Pull,  Digital

mov  P2MDIN,    #0FEh
mov  P0MDOUT,   #0FFh
mov  P1MDOUT,   #0FFh
mov  P2MDOUT,   #0FFh
mov  P3MDOUT,   #0FFh
mov  P0SKIP,    #0CFh
mov  P1SKIP,    #0FFh
mov  P2SKIP,    #0FFh
mov  P3SKIP,    #00Fh
mov  XBR0,      #001h
mov  XBR1,      #041h
ret

Oscillator_Init:
    mov  OSCICN,   #081h
    ret

Interrupts_Init:
    mov  IT01CF,   #010h
    mov  IE,        #0A2h
    ret

; Initialization function for device,
; Call Init_Device from your main program
Init_Device:
    lcall PCA_Init
    lcall Timer_Init
    lcall ADC_Init
    lcall Port_IO_Init
    lcall Oscillator_Init
    lcall Interrupts_Init
    ret

end
```



4. Eagle Schaltplan „ADC“ (10 Punkte)

Ein Schaltplan für die Aufgaben soll erstellt werden.

- Überprüfen Sie im Configuration-Wizard welche Anschlüsse für ein Zusatzboard notwendig sind. **An Port 2.0 der Poti-Abgriff.**
- Zeichnen Sie den Schaltplan mit Eagle unter Verwendung der Vorlage für Projekte. Hilfe: Unter Resistor finden Sie R-Trimm.

