

Besprechung Technik Team am 3. Januar 2021

Teilnehmer: Amina, Andreas, Anna, Konrad, Julian, Marius, Tim B., Tim Z.

Sensoren:

- Bei Wand an der Rückseite: 50 durchgelaufen, 50-mal richtig erkannt.
- Problem, wenn keine Wand hintendran.
- Noch benötigte Zeit: bis morgen Abend, dann ist die Software fertig
- Sensor mit zwei Bereichen: nicht so perfekt geeignet, da komplexer in der Umsetzung.
- Großer Abstand zwischen den Sensoren vorteilhaft: Wunsch: 10 cm Abstand. @Team Konstruktion
- Der Sensor verwendete Sensor ist: Pololu VL53L0X
- Tu-Do: Software weiter optimieren. Maximale mögliche Entfernung bestimmen (Breite der Tür). Software bei Github hochladen

Kamera:

- GPIO 4 als Output
- GPIO 12 als Output
- 3. Pin zum Aufwecken
- Man muss langsam laufen, ansonsten erkennt er es nicht.
- Maximale Entfernung (breite der Tür): maximal eine Armlänge ☹
- ESP32-Cam wie wird er geweckt?
 - Über Pin vom Master ESP32

Platine:

- Macht ihr die komplette Mechanik? Ja machen sie, nochmal ein Gespräch.
- Sensor Team: gibt nächste Woche die Sensoren an die Platine, damit ein Aufbau auf Steckbrettern gemacht werden kann.
- Anschluss des ESP direkt an Netzteil, Akkus ohne Ladeelektronik erst später.

Aufbau-Gesamt:

- Software zusammenfügen
- Absprache der Mechanik mit der Platine
- Website ist fertig

Lernfabrik:

- Ampel vorbeibringen